



中华人民共和国国家标准

GB/T 44176—2024

汽车全景影像监测系统性能要求及 试验方法

Performance requirements and testing methods for around view monitoring system
of vehicles

2024-07-24 发布

2024-07-24 实施

国家市场监督管理总局
国家标准化管理委员会 发布

目 次

前言	III
1 范围	1
2 规范性引用文件	1
3 术语和定义	1
4 一般要求	3
5 性能要求	4
6 试验方法	6

前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第1部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别专利的责任。

本文件由中华人民共和国工业和信息化部提出。

本文件由全国汽车标准化技术委员会（SAC/TC 114）归口。

本文件起草单位：安徽江淮汽车集团股份有限公司、中国汽车技术研究中心有限公司、奇瑞汽车股份有限公司、东风商用车有限公司、重庆渝微电子研究院有限公司、东风汽车集团有限公司、深圳市豪恩汽车电子装备股份有限公司、杭州海康汽车技术有限公司、戴姆勒大中华区投资有限公司、重庆长安汽车股份有限公司、上海保隆汽车科技股份有限公司、清华大学、沃尔沃汽车（亚太）投资控股有限公司、北京汽车研究总院有限公司、合肥晟泰克汽车电子股份有限公司、常州星宇车灯股份有限公司、上海蔚来汽车有限公司。

本文件主要起草人：张雷、陈振宇、朱子甲、张世琦、沈红荣、李阳、黄慧丽、张珊、漆奇、王振、李云彬、王晋、李易南、曹斌涛、许定超、李克强、钱德猛、黄芳、庄云龙、许永华、张彤、金秀莲。

汽车全景影像监测系统性能要求及 试验方法

1 范围

本文件规定了汽车静止及低速行驶状态下的全景影像监测系统的一般要求和性能要求，描述了试验方法。

本文件适用于安装有全景影像监测系统的M类和N类非铰接式车辆，其他车辆类型参照执行。

2 规范性引用文件

下列文件中的内容通过文中的规范性引用而构成本文件必不可少的条款。其中，注日期的引用文件，仅该日期对应的版本适用于本文件；不注日期的引用文件，其最新版本（包括所有的修改单）适用于本文件。

GB 34660 道路车辆 电磁兼容性要求和试验方法

GB/T 39263 道路车辆 先进驾驶辅助系统（ADAS） 术语及定义

3 术语和定义

GB/T 39263 界定的以及下列术语和定义适用于本文件。

3.1

全景影像监测系统 **around view monitoring system; AVMS**

向驾驶员提供车辆周围360°范围内环境的实时影像信息的系统。

3.2

系统盲区 **blind spot of AVMS**

因摄像头布置和车身结构限制等原因，AVMS无法监测到的车辆周边区域。

3.3

单视图 **single view image**

对某一路摄像头采集的图像进行单独显示的视图。

注：单视图一般分为前单视图、后单视图、左单视图和右单视图。

3.4

平面拼接视图 **splicing view plane**

将各路摄像头采集的图像处理得到的一幅显示车辆周边环境信息的平面视图。

3.5

拼接缝隙 **splicing gap**

在平面拼接视图（3.4）中，相邻摄像头采集的图像在拼接后产生的图像缝隙。

注：见图1。