



中华人民共和国国家标准

GB/T 19366—2003/ISO 15078:1998

林业机械 液压起重臂 双手把的操作位置和操作方法

Machinery for forestry—Log loader—
Location and method of operation of two-lever operator controls

(ISO 15078:1998, IDT)

2003-11-10 发布

2004-05-01 实施

中 华 人 民 共 和 国
国家质量监督检验检疫总局 发布

前　　言

本标准等同采用国际标准 ISO 15078:1998《林业机械——液压起重臂——双手把的操作位置和操作方法》(英文版)。

本标准由全国林业机械标准化技术委员会提出。

本标准由全国林业机械标准化技术委员会归口。

本标准起草单位：国家林业局哈尔滨林业机械研究所。

本标准主要起草人：樊涛、赵奇、马志远。

本标准首次发布。

林业机械 液压起重臂 双手把的操作位置和操作方法

1 范围

本标准规定了液压起重臂的两种双手把控制系统的操作模式。

本标准适用于安装在汽车和 GB/T 19365 所描述的专为林业设计的自行式机械上的抓钩式液压起重臂的双手把控制系统。

2 规范性引用文件

下列文件中的条款通过本标准的引用而成为本标准的条款。凡是注日期的引用文件,其随后所有的修改单(不包括勘误的内容)或修订版均不适用于本标准,然而,鼓励根据本标准达成协议的各方研究是否可使用这些文件的最新版本。凡是不注日期的引用文件,其最新版本适用于本标准。

GB/T 19365—2003 自行式林业机械 术语、定义和分类(ISO 6814:2000, Machinery for forestry—Mobile and self-propelled machinery—Terms, definitions and classification, IDT)

ISO 3767-4:1993 农林拖拉机和机械、草坪和园艺动力机械——操作者操纵机构和其他显示装置用符号——第 4 部分:林业机械用符号

ISO 15077:2002 拖拉机和自行式农林机械——操作者控制——操作力、位移量、位置和操作方法

3 操作模式

液压起重臂的双手把控制系统的操作模式应如图 1 或图 2 所示。其控制方法应遵循 ISO 15077 所规定的原则,其所用符号符合 ISO 3767-4 的规定。

该标准规定的液压起重臂的两种双手把控制系统的操作模式在国际上具有相同的地位。图 1 表示“系统 A”,图 2 表示“系统 B”。