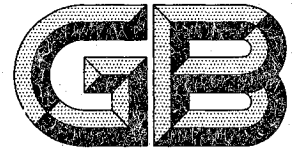


UDC 629.12.01  
U 65



# 中华人民共和国国家标准

GB/T 4300—94

---

## 船用陀螺罗经通用技术条件

General specifications for marine gyrocompasses

1994-07-19发布

1995-04-01实施

国家技术监督局 发布

(京)新登字 023 号

中 华 人 民 共 和 国  
国 家 标 准  
船用陀螺罗经通用技术条件

GB/T 4300—94

\*

中国标准出版社出版发行  
北京西城区复兴门外三里河北街 16 号  
邮政编码: 100045

<http://www.bzcs.com>

电话: 63787337、63787447

1994 年 12 月第一版 2004 年 12 月电子版制作

\*

书号: 155066 · 1-11234

版权专有 侵权必究

举报电话: (010) 68533533

# 中华人民共和国国家标准

## 船用陀螺罗经通用技术条件

General specifications for marine gyrocompasses

GB/T 4300—94

代替 GB 4300—84

本标准参照采用国际标准 ISO 8728—87《船用陀螺罗经》。

### 1 主题内容与适用范围

本标准规定了船用陀螺罗经的技术要求、试验方法和检验规则等。  
本标准适用于船用陀螺罗经(以下简称罗经)。

### 2 引用标准

- GB 2423—89 电工电子产品基本环境试验规程
- GB 4208—84 外壳防护等级的分类
- GB 10250—88 船舶电气与电子设备的电磁兼容
- GB 12267—90 船用导航设备通用要求和试验方法
- GB/T 13384—92 机电产品包装通用技术条件
- CB/Z 206—83 磁罗经在船上的定位

### 3 术语

#### 3.1 陀螺罗经 gyrocompass

用陀螺仪为传感器,能指示真北的一套完整的设备。

#### 3.2 真首向 true heading

真首向是通过真子午线的垂直平面与通过船舶首尾基准线的垂直平面之间的水平夹角。真首向的测量由真北(000°)起按顺时针方向递增至船首向。

当罗经不安装在船上时,真首向可视为罗经基准线的真首向。在罗经装有可调节罗经基准线的校正装置时,应根据当地的纬度进行校正。

#### 3.3 稳定 settled

罗经置于水平静止的基座上时,如果每隔 30 min 连续读取的三个首向值均在 0.7°范围内,则可认为罗经已经稳定。

#### 3.4 稳定点首向: settle point heading

当罗经按 3.3 条定义稳定后,每隔 20 min 记取的十个首向读数的算术平均值。

#### 3.5 稳定点误差 settle point error

稳定点首向与真首向之差。

#### 3.6 误差 error

观察的罗经首向与稳定点首向之间的差值。

#### 3.7 方位分罗经 bearing repeater compass

在远离主罗经的地方重现主罗经的首向并能获取目标方位的装置。

国家技术监督局 1994-07-19 批准

1995-04-01 实施