

ICS 49.020
V 04



中华人民共和国国家标准

GB/T 35018—2018

民用无人驾驶航空器系统分类及分级

Classification and grading for civil unmanned aircraft system

2018-05-14 发布

2018-12-01 实施

国家市场监督管理总局
中国国家标准化管理委员会 发布

目 次

前言	I
1 范围	1
2 术语和定义	1
3 分类及分级原理	1
4 分类	1
4.1 概述	1
4.2 基于平台构型的分类	3
4.3 基于起飞降落方式的分类	3
4.4 基于动力及能源的分类	3
4.5 基于控制方式的分类	4
4.6 基于导航方式的分类	4
4.7 基于感知与规避能力的分类	4
4.8 基于最大设计使用高度的分类	4
4.9 基于最大真空速的分类	4
4.10 基于续航时间的分类	5
4.11 基于遥控距离的分类	5
4.12 基于用途分类	5
4.13 基于操作可视性的分类	6
4.14 基于应急处置的分类	6
4.15 基于运营许可的分类	6
4.16 基于身份识别的分类	6
4.17 基于坠撞危害的分类	6
5 分级	7
5.1 总则	7
5.2 分级示例	7

前 言

本标准按照 GB/T 1.1—2009 给出的规则起草。

本标准由中国航空工业集团公司提出。

本标准由全国航空器标准化技术委员会(SAC/TC 435)归口。

本标准起草单位:中国航空综合技术研究所、易瓦特科技有限公司、深圳一电科技有限公司、深圳市大疆创新科技有限公司、西北工业大学、深圳市科比特航空科技有限公司。

本标准主要起草人:曾佳、舒振杰、赵国成、张显志、卢志辉、祝小平、陈明、罗伟、车嘉兴、马宗锋、贾博、杨旸。

民用无人驾驶航空器系统分类及分级

1 范围

本标准规定了民用无人驾驶航空器系统的分类及分级要求。
本标准适用于民用无人驾驶航空器系统的产品研制、交付使用及安全监管。

2 术语和定义

下列术语和定义适用于本文件。

2.1

民用无人驾驶航空器系统 **civil unmanned aircraft system**

从事民用领域飞行活动的航空器(无机载驾驶员操纵)、控制单元、数据链、作业载荷、运行支持单元等组成的系统。

3 分类及分级原理

民用无人驾驶航空器系统可从不同的视角进行分类,在某一分类下,又可按照某一准则分级。视角应体现利益相关方的需求。分类及分级原理框架如图 1 所示。

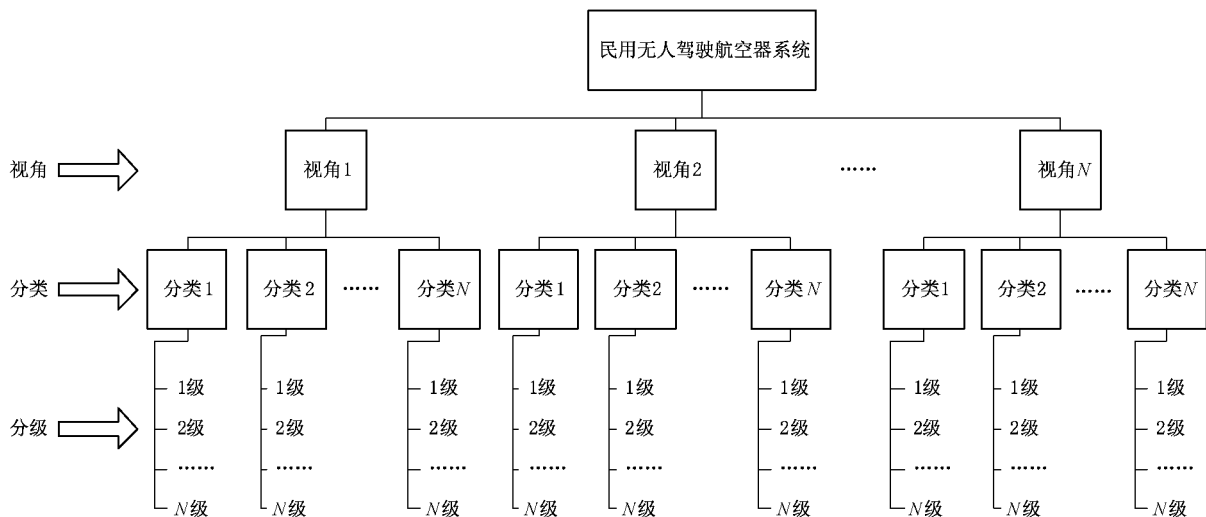


图 1 分类及分级原理框架

4 分类

4.1 概述

对民用无人驾驶航空器系统分类的总体框架如图 2 所示。